

## Géométrie Différentielle, TD bonus du 30 mai 2015

### 1. Forme volume canonique d'une sous-variété orientée de l'espace euclidien

- 1- Soit  $M$  une sous-variété orientée de dimension  $d$  de l'espace euclidien  $\mathbb{R}^n$ . Montrer qu'il existe une unique forme volume  $\omega$  sur  $M$  telle que si  $x \in M$  et  $e_1, \dots, e_d$  est une base orthonormale (pour la structure euclidienne induite par celle de  $\mathbb{R}^n$ ) directe (au sens de l'orientation de  $M$ ) de  $T_x M$ ,

$$\omega_x(e_1, \dots, e_d) = 1.$$

- 2- On prend  $M = \mathbb{S}^{n-1}$ . Montrer que  $\omega$  est la restriction à  $\mathbb{S}^{n-1}$  de

$$\sigma = \sum_{i=1}^n (-1)^{i-1} x_i dx_1 \wedge \dots \wedge \widehat{dx_i} \wedge \dots \wedge dx_n.$$

- 3- Exprimer l'intégrale sur la sphère de cette forme volume, en fonction du volume de la boule unité de  $\mathbb{R}^n$ .

### Solution :

- 1- L'unicité est évidente car la condition détermine  $\omega_x$  pour tout  $x \in M$ .

Pour montrer l'existence, il faut vérifier le caractère  $\mathcal{C}^\infty$  de  $\omega$ . Faisons-le au voisinage de  $x \in M$ . Pour cela on choisit un ouvert  $U$  de  $\mathbb{R}^d$  et  $F : U \rightarrow M$  un paramétrage local orienté de  $M$  au voisinage de  $x$ . On note  $u = F^{-1}(x)$ . Soit  $(a_1, \dots, a_d)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^d$  et  $(e_1, \dots, e_d)$  une base orthonormale directe de  $T_x M$ . Alors :

$$\begin{aligned} \omega_{F(u)}(T_u F(a_1), \dots, T_u F(a_d)) &= \det(\langle T_u F(a_i), e_j \rangle_{1 \leq i, j \leq d}) \\ &= (\det(\langle T_u F(a_i), T_u F(a_j) \rangle_{1 \leq i, j \leq d}))^{1/2} \end{aligned}$$

où l'on a pris la racine positive, car le paramétrage local respecte les orientations.

On a montré la formule ci-dessous qui prouve, comme voulu, le caractère  $\mathcal{C}^\infty$  de  $\omega$  :

$$F^* \omega = (\det(\langle T_u F(a_i), T_u F(a_j) \rangle_{1 \leq i, j \leq d}))^{1/2} dx_1 \wedge \dots \wedge dx_d.$$

Autre preuve : on montre qu'on peut trouver des sections lisses  $s_1, \dots, s_d$  de  $T_x M$  formant en tout point une base orthonormée directe : vu la définition de  $\omega$ , ceci prouvera le caractère lisse. On se ramène à la situation locale suivante : soit  $U$  ouvert de  $\mathbb{R}^d$  et  $g$  une application lisse de  $U$  dans l'ensemble des matrices symétriques définies positives de taille  $d$ . Alors il existe  $d$  application  $a_1, \dots, a_d$  de  $U$  dans  $\mathbb{R}^d$  telles que  $(a_1(u), \dots, a_d(u))$  est orthonormée pour  $g(u)$  pour tout  $u$ . Pour montrer cela, on part d'une base quelconque fixe de  $\mathbb{R}^d$  et on applique en tout point le procédé d'orthonormalisation de Gram-Schmidt ; ceci donne une base, dépendant de façon lisse de  $u$ , car  $g$  est une fonction lisse de  $u$ .

- 2– On vérifie aisément que la forme  $\omega$  définie sur  $\mathbb{S}^{n-1}$  par la formule  $\omega_x(v_1, \dots, v_{n-1}) = \det(x, v_1, \dots, v_{n-1})$  vérifie les propriétés requises, et est donc (par unicité) la forme volume canonique sur  $\mathbb{S}^{n-1}$ . Que cette forme coïncide avec celle donnée dans l'énoncé résulte juste du développement du déterminant suivant la première colonne.
- 3– On calcule  $d\sigma = n dx_1 \wedge \dots \wedge dx_n$ . On peut alors appliquer la formule de Stokes : en notant  $\mathbb{B}^n$  la boule unité,

$$\int_{\mathbb{S}^{n-1}} \sigma|_{\mathbb{S}^{n-1}} = n \int_{\mathbb{B}^n} dx_1 \wedge \dots \wedge dx_n.$$

On reconnaît le volume d'une boule connu classiquement (procéder par récurrence sur  $n$ , appliquer Fubini, faire un changement de variables trigonométrique et reconnaître une intégrale de Wallis). Tous calculs faits,

$$\int_{\mathbb{S}^{n-1}} \omega = \frac{n\pi^{n/2}}{\Gamma(n/2 + 1)}.$$

## 2. Sommes de normales

---

On considère la sphère unité  $\mathbb{S}^2 \subset \mathbb{R}^3$ . Soit  $M$  une partie de  $\mathbb{S}^2$  délimitée par une sous-variété de dimension 1 fermée  $\partial M$  de  $\mathbb{S}^2$ , de sorte que  $M$  est une variété à bord de bord  $\partial M$ .

On munit  $M$  et  $\partial M$  des formes volumes canoniques, qu'on note  $da$  et  $ds$ . Si  $x \in \mathbb{S}^2$ , on note  $N(x)$  le vecteur normal unitaire sortant. Si  $x \in \partial M$ , on note  $n(x)$  le vecteur tangent à la sphère en  $x$  qui est le vecteur normal unitaire sortant à  $\partial M$ .

Montrer que :

$$\int_{\partial M} n(x) ds + 2 \iint_M N(x) da = 0.$$

### Solution :

On va considérer des formes différentielles à valeurs dans  $\mathbb{R}^3$ . Les formules usuelles restent valables en raisonnant coordonnées par coordonnées dans  $\mathbb{R}^3$ .

Introduisons la 1-forme différentielle  $\omega$  sur  $\mathbb{R}^3$  donnée par  $\omega_x(v) = -x \times v$ , où  $\times$  désigne le produit vectoriel. En particulier, on vérifie que  $\omega|_{\partial M} = n(x) ds$ .

Introduisons la 2-forme différentielle  $\alpha$  sur  $\mathbb{R}^3$  donnée par  $\alpha_x(v_1, v_2) = v_1 \times v_2$ . En particulier, on vérifie que  $\alpha|_M = N(x) da$ .

On calcule de plus que  $d\omega = -2\alpha$ . Par exemple, la première coordonnée de  $\omega$  est donnée par  $x_3 dx_2 - x_2 dx_3$ , de sorte que la première coordonnée de  $d\omega$  est donnée par  $-2 dx_2 \wedge dx_3$ . Mais la première coordonnée de  $\alpha$  est bien  $dx_2 \wedge dx_3$ .

On applique alors le théorème de Stokes :  $\int_{\partial M} n(x) ds = \int_{\partial M} \omega = \iint_M d\omega = -2 \iint_M \alpha = -2 \iint_M N(x) da$

### 3. Champs de vecteurs dépendant du temps

---

Soit  $U$  un ouvert de  $\mathbb{R}^n$  contenant 0 et  $I$  un intervalle ouvert contenant 0. Soit  $t \mapsto X_t, t \in I$ , une famille lisse de champs de vecteurs sur  $U$ . On cherche à construire une famille de difféomorphismes  $\varphi_t$ , définis sur un voisinage  $V$  de 0 dans  $U$  et pour  $t$  suffisamment petit, telle que  $\varphi_0 = \text{Id}_V$  et  $\frac{d}{dt}\varphi_t(x) = X_t(\varphi_t(x))$ .

- 1– On note  $Y$  le champ de vecteurs  $Y(t, x) = (1, X_t(x))$  sur  $I \times U$ . On note  $s \mapsto \psi_s$  son flot. Vérifier que  $\psi_s(0, x) = (s, \varphi_s(x))$ , avec  $\frac{d}{dt}\varphi_t(x) = X_t(\varphi_t(x))$  et  $\varphi_0 = \text{Id}_U$ .
- 2– Montrer que  $\varphi_s$  est un difféomorphisme d'un ouvert  $U_s$  contenant 0 vers un autre ouvert. Montrer plus précisément, que pour  $s$  petit, les  $\varphi_s$  sont définies sur un même ouvert  $V$  de  $U$ .
- 3– Inversement, soit  $\varphi_t, t \in I$ , une famille lisse de difféomorphismes sur un ouvert  $U$  de  $\mathbb{R}^n$  avec  $\varphi_0 = \text{Id}_U$ . Montrer qu'il existe une famille lisse  $t \mapsto X_t$  de champs de vecteurs tels que  $\frac{d}{dt}\varphi_t(x) = X_t(\varphi_t(x))$ .

#### Solution :

Voir le livre de Jacques Lafontaine, III.F

### 4. Méthode du chemin

---

On rappelle la formule magique de Cartan : si  $X$  est un champ de vecteurs et  $\alpha$  une forme différentielle, alors  $L_X\alpha = d(\iota_X\alpha) + \iota_X(d\alpha)$ . On aura de plus besoin d'une généralisation au cas des champs de vecteurs dépendant du temps : si  $\varphi_t$  est une famille de difféomorphismes tels que  $\varphi_0 = \text{Id}$  et si  $X_t$  est le champ de vecteurs dépendant du temps correspondant alors

$$\frac{d}{ds}\varphi_s^*(\alpha)|_{s=t} = \varphi_t^*(d(\iota_{X_t}\alpha) + \iota_{X_t}(d\alpha)).$$

La *méthode du chemin* consiste à construire un difféomorphisme vérifiant telle propriété en construisant une famille de difféomorphismes à partir du champ de vecteurs correspondant.

- 1– **Première application :** Soit  $U$  un ouvert de  $\mathbb{R}^{2n}$  contenant 0 et  $\omega$  une forme symplectique sur  $U$ , c'est-à-dire une forme de degré 2 telle que  $d\omega = 0$  et non dégénérée, au sens où, pour tout  $x$  dans  $U$ ,  $\omega_x$  est une forme bilinéaire antisymétrique non dégénérée sur  $T_xU$ .  
On veut montrer que, dans un bon système de coordonnées,  $\omega$  s'écrit  $\sum_{i=1}^n dx^i \wedge dx^{i+n}$ . Montrer qu'on peut supposer  $\omega_0 = (\sum_{i=1}^n dx^i \wedge dx^{i+n})_0$ .
- 2– On pose  $\tilde{\omega} = \sum_{i=1}^n dx^i \wedge dx^{i+n}$  et  $\omega_t = t\omega + (1-t)\tilde{\omega}$ . Montrer que, sur un voisinage de 0, les  $\omega_t$  sont des formes symplectiques.
- 3– Si  $\varphi_t$  est une famille de difféomorphismes, que vaut  $\frac{d}{ds}\varphi_s^*(\omega_s)|_{s=t}$  ?

- 4– Soit  $\alpha$  une 1-forme telle que  $d\alpha = \tilde{\omega} - \omega$  (existence locale garantie par le lemme de Poincaré). Montrer qu'il existe un champ de vecteurs dépendant du temps tel que  $\iota_{X(t)}\omega_t = \alpha$ .
- 5– Conclure ; c'est le lemme de Darboux.
- 6– **Deuxième application :** Soient  $\omega_0$  et  $\omega_1$  deux formes volume de même intégrale sur une variété compacte  $M$  de dimension  $n$ . On va montrer qu'il existe un difféomorphisme  $\varphi$  tel que  $\varphi^*(\omega_1) = \omega_0$ . On pose  $\omega_t = (1-t)\omega_0 + t\omega_1$ . Montrer que  $\omega_t$  est une forme volume pour tout  $t$ .
- 7– Montrer que si  $\alpha$  est une forme de degré  $n-1$ , il existe un champ de vecteurs dépendant du temps  $X_t$  tel que  $\iota_{X_t}\omega_t = \alpha$ .  
On généralise alors le premier exercice et on montre que les  $\varphi_t$  correspondant à  $X_t$  sont des difféomorphismes de  $M$  dans lui-même.
- 8– On admet qu'il existe  $\alpha$  une forme de degré  $n-1$  telle que  $d\alpha = \omega_0 - \omega_1$ . Conclure, comme précédemment ; c'est le théorème de Moser.

### Solution :

Voir le livre de Jacques Lafontaine, III.F et exercice 17 du chapitre V et 19 du chapitre VII.

### 5. Théorème de d'Alembert-Gauss

---

Soit  $P = \sum a_k z^k$  un polynôme à coefficients complexes de degré  $n \geq 1$ . On montre que l'application polynomiale définie par  $P$  est surjective.

- 1– Montrer que l'application polynomiale de  $\mathbb{C}$  dans  $\mathbb{C}$  définie par  $P$  s'étend en une application lisse  $f$  de  $\widehat{\mathbb{C}}$  dans  $\widehat{\mathbb{C}}$ .
- 2– Montrer que  $f$  a un nombre fini de points critiques. Quand le point à l'infini est-il un point critique ?
- 3– Soit  $y$  une valeur régulière dans l'image de  $f$ . Montrer qu'il existe un voisinage  $V_y$  de  $y$  dans  $\widehat{\mathbb{C}}$  et un nombre fini d'ouverts disjoints  $U_i$  de  $\widehat{\mathbb{C}}$  tels que  $f^{-1}(V_y) = \bigcup U_i$  et tels que la restriction de  $f$  à chaque  $U_i$  réalise un difféomorphisme de  $U_i$  sur  $V_y$ .
- 4– Montrer que toutes les fibres de  $f$  au-dessus des valeurs régulières (i.e. les préimages  $f^{-1}(y)$ ) sont toutes de même cardinal et conclure.

### Solution :

- 1– On note  $\infty$  le point à l'infini de  $\widehat{\mathbb{C}}$  vu comme compactifié d'Alexandroff de  $\mathbb{C}$ . On pose  $f(\infty) = \infty$ . Il s'agit alors de vérifier que  $f$  est lisse au voisinage de  $\infty$ . Par définition de la structure de variété différentielle sur  $\widehat{\mathbb{C}}$ , il suffit de montrer que l'application  $z \mapsto$

$P(z^{-1})^{-1}$  bien définie sur un voisinage épointé de 0 s'étend en 0 en une application lisse (s'annulant en 0). On calcule  $P(z^{-1})^{-1} = \frac{z^n}{\sum a_k z^{n-k}}$ . Comme  $a_n \neq 0$ , le résultat est clair.

- 2– Un point  $z \neq \infty$  est critique si, et seulement si,  $P'(z) = 0$ . En effet, la différentielle d'une application polynomiale de  $\mathbb{C}$  dans  $\mathbb{C}$  s'identifie à sa dérivée formelle, nombre complexe vu comme application linéaire de  $\mathbb{R}^2$  dans  $\mathbb{R}^2$ . Donc, il y a un nombre fini de points critiques dans  $\mathbb{C}$ , et donc un nombre fini de points critiques pour  $f$  (au pire, on ajoute le pôle Nord). L'expression précédente de  $f$  dans des cartes au voisinage de l'infini montre que  $\infty$  est un point critique si, et seulement si,  $n \geq 2$ .
- 3– La fibre de  $f$  au-dessus de  $y$  est compact, comme fermé dans un compact, et discrète car, d'après le théorème d'inversion locale, si  $f(x) = y$ ,  $f$  réalise un difféomorphisme local d'un voisinage de  $x$  dans un voisinage de  $y$ . Donc cette fibre est finie. On note  $x_i$  les points dans cette fibre. Par le théorème d'inversion locale, il existe  $U_i$  voisinage de  $x_i$  et  $V_i$  voisinage de  $y$  tel que  $f$  réalise un difféomorphisme de  $U_i$  dans  $V_i$ . On peut bien sûr supposer les  $U_i$  disjoints, et même les  $V_i$  égaux à un même ouvert  $V$  relativement compact, quitte à prendre l'intersection des  $V_i$  pour  $V_y$  et sa préimage par  $f$ , intersectée avec  $U_i$ , comme nouveau  $U_i$ . Soit  $K$  un voisinage compact de  $V$ , alors  $f^{-1}(K)$  est compact par propriété et  $f^{-1}(K) - \bigcup U_i$  également. On pose  $W = V - f(f^{-1}(K) - \bigcup U_i)$ ; c'est un ouvert car  $f(f^{-1}(K) - \bigcup U_i)$  est compact. Par construction, les fibres au-dessus des points de  $W$  ont toutes cardinal  $k$ .
- 4– Remarquons que l'image de  $f$  est fermée car image continue d'un compact. En particulier, si  $y$  n'est pas dans l'image de  $f$ ; tout un voisinage de  $y$  n'est pas dans l'image de  $f$ . Ceci et la question précédente prouvent que le cardinal de la fibre au-dessus de  $z$  est une fonction localement constante, pour  $z$  variant dans l'ensemble des valeurs non critiques. Comme cet ensemble est le complémentaire dans  $\widehat{\mathbb{C}}$  d'un ensemble fini, il est connexe. Ainsi, toutes les fibres au-dessus des valeurs régulières ont même cardinal. Ce cardinal ne peut pas être nul : sinon,  $f$  n'aurait que des valeurs critiques et  $P$  serait un polynôme constant. Donc, toute valeur régulière est atteinte par  $f$ ; comme par définition  $f$  atteint les valeurs critiques,  $f$  est surjective. Donc  $P$  aussi, comme application de  $\mathbb{C}$  dans  $\mathbb{C}$ .