

# Correction du Td n° 12 d'Analyse fonctionnelle

## EDP ELLIPTIQUES

Séance du 22 Mai 2015

### Solution 1. *Inégalité de Poincaré-Wirtinger*

1. Rappelons que l'injection  $H^1(\Omega) \hookrightarrow L^2(\Omega)$  est compacte. Supposons que l'inégalité désirée n'ait pas lieu. Il existerait donc  $u_n \in H^1(\Omega)$  tel que  $\|u_n - \bar{u}_n\|_{L^2} = 1$  et  $\|\nabla u_n\|_{L^2} \rightarrow 0$ . Ainsi,  $v_n = u_n - \bar{u}_n$  est bornée dans  $H^1(\Omega)$ , donc quitte à extraire, converge vers  $v$  fortement dans  $L^2$  et faiblement dans  $H^1(\Omega)$ . Comme  $\|\nabla u_n\|_{L^2} = \|\nabla v_n\|_{L^2} \rightarrow 0$ , en fait,  $v_n \rightarrow v$  fortement dans  $H^1(\Omega)$  et  $\nabla v = 0$ . Comme  $\Omega$  est connexe,  $v$  est constante. Comme  $\int v_n = 0$  (et  $\Omega$  de mesure finie),  $\int v = 0$  et donc  $v = 0$ . Ceci contredit que  $\|v\|_{L^2} = \lim \|v_n\|_{L^2} = 1$ .

★

### Solution 2. *Problème de Neumann*

1. Comme  $u$  est régulière, si  $u$  est solution forte, on a le droit de faire l'intégration par partie, qui donne

$$\begin{aligned} \int f v &= - \int \Delta u \cdot v + \int_{\Omega} u v = - \int_{\partial\Omega} \frac{\partial u}{\partial n} v + \int_{\Omega} (\nabla u, \nabla v) + \int_{\Omega} u v \\ &= \int_{\Omega} (\nabla u, \nabla v) + \int_{\Omega} u v, \end{aligned}$$

par la condition au bord.

Réciproquement, si  $u$  est solution faible, on déduit de cette même intégration par parties que

$$\int_{\Omega} (-\Delta u + u - f)v - \int_{\partial\Omega} \frac{\partial u}{\partial n} v = 0$$

pour tout  $v \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega}) \subset H^1(\Omega)$ . On en déduit (en utilisant des fonctions  $\mathcal{C}_c^1(\Omega)$ ), que  $-\Delta u + u = f$  p.p. dans  $\Omega$ , puis pour tout  $x$  dans  $\Omega$  (puisque  $u$  est  $\mathcal{C}^2$ ), puis enfin que  $\partial u / \partial n = 0$  sur  $\partial\Omega$ .

2. Soit

$$B(u, v) = \int_{\Omega} (\nabla u, \nabla v + u v).$$

Cette application est clairement bilinéaire, continue et coercive sur  $H^1(\Omega) \times H^1(\Omega)$ . Le lemme de Lax-Milgram nous donne l'existence d'une unique fonction  $u \in H^1(\Omega)$  telle que  $B(u, v) = \int_{\Omega} f v$  pour tout  $v \in H^1(\Omega)$ . D'où l'existence et l'unicité de la solution faible.

De plus, comme  $B(u, v) = B(v, u)$  pour tout  $u, v$ , on sait que  $u$  est l'unique minimiseur sur  $H^1(\Omega)$  de  $J(u) = \int_{\Omega} (\frac{1}{2} |\nabla u|^2 + \frac{1}{2} u^2 - f u)$ .

3. Si (1) admet une solution faible, alors  $\int_{\Omega} \nabla u \nabla v = \int_{\Omega} f v$  pour tout  $v \in H^1(\Omega)$ . En prenant  $v \equiv 1$ , on en déduit que

$$\int_{\Omega} f = 0.$$

Montrons que cette condition sur  $f$  est suffisante pour avoir l'existence d'une solution faible. Pour cela, nous allons montrer que  $B$  est bilinéaire, continue et coercive sur  $H_K^1(\Omega) \times H_K^1(\Omega)$ . La bilinéarité et la continuité sont évidentes. Pour tout  $u \in H_K^1(\Omega)$ ,

$$B(u, u) = \int_{\Omega} |\nabla u|^2.$$

Or l'inégalité de Poincaré-Wirtinger nous donne l'existence d'une constante  $C$  telle que pour tout  $v \in H^1(\Omega)$ ,

$$\left\| v - \frac{1}{|\Omega|} \int_{\Omega} v \right\|_{L^2(\Omega)} \leq C \|\nabla v\|_{L^2(\Omega)}.$$

Donc si  $u \in H_K^1(\Omega)$ ,  $\|u\|_{L^2(\Omega)} \leq C \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)}$  (ce qui signifie que  $\|u\|_{H^1(\Omega)}$  et  $\|\nabla u\|_{L^2(\Omega)}$  sont deux normes équivalentes sur  $H_K^1(\Omega)$ ). D'où la coercivité de  $B$  :

$$B(u, u) \geq \frac{1}{C} \|u\|_{H^1(\Omega)}.$$

Donc il existe une unique fonction  $u \in H_K^1(\Omega)$  telle que pour tout  $v \in H_K^1(\Omega)$ ,  $B(u, v) = \int_{\Omega} f v$ . **L'exercice n'est pas fini! Il faut maintenant étendre cette identité aux fonctions  $v \in H^1(\Omega)$  (et non  $H_K^1(\Omega)$ ).**

Soit donc  $v \in H^1(\Omega)$  et  $w = v - \frac{1}{|\Omega|} \int_{\Omega} v$ . Comme  $w \in H_K^1(\Omega)$  et  $\nabla w = \nabla v$ , on a

$$B(u, v) = B(u, w) = \int_{\Omega} f w = \int_{\Omega} f v - \frac{1}{|\Omega|} \int_{\Omega} \int_{\Omega} f(x) v(y) dx dy = \int_{\Omega} f v$$

car  $\int_{\Omega} f = 0$ . D'où la conclusion.

Si  $u_0$  est une autre solution de cette équation, alors  $-\Delta(u - u_0) = 0$  et  $\partial_n(u - u_0) = 0$  sur  $\partial\Omega$ . On en déduit facilement que  $\int_{\Omega} |\nabla(u - u_0)|^2 = 0$ , donc  $u - u_0$  est constante. Réciproquement,  $u + c$  est solution de (1) pour toute constante  $c$ .

★

### Solution 3. *Problème elliptique avec contrainte intégrale*

On remarque pour commencer que sur  $H_0^1(\Omega)$ , on a l'inégalité de Poincaré donc la norme  $H^1$  est équivalente à la norme  $L^2$  du gradient.

1. Comme d'habitude (revoir le cours au besoin) on considère une suite minimisante  $(w_k)$  dans  $\mathcal{A}$  telle que :

$$I(w_k) \rightarrow \inf_{w \in \mathcal{A}} I(w).$$

En particulier  $w_k$  est borné dans  $H_0^1$  donc on peut (quitte à extraire) supposer que  $w_k \rightharpoonup u$  faiblement dans  $H_0^1$ . Par l'inégalité de Fatou, on a bien  $I(u) = \inf_{w \in \mathcal{A}} I(w)$ .

Mais ce n'est pas fini, il faut vérifier que  $J(u) = 0$ . Pour cela, par injection compacte de  $H^1$  dans  $L^2$  on a  $w_k \rightarrow u$  fortement dans  $L^2$ . On écrit ensuite :

$$|J(u)| = |J(u) - J(w_k)| \leq \int_{\Omega} |G(u) - G(w_k)|.$$

Je vous laisse conclure.

2. C'est un peu plus délicat que d'habitude à cause de la "non linéarité" de  $G$  : si  $v \in \mathcal{A}$ , on n'a pas forcément  $u + tv \in \mathcal{A}$ . Voilà comment on s'en sort quand même. On fixe  $v$  une fonction de  $H_0^1(\Omega)$ .

Commençons par supposer que  $g(u)$  n'est pas nul presque partout. On peut alors choisir  $w$  dans  $H_0^1(\Omega)$  telle que :

$$\int_{\Omega} g(u)w \neq 0.$$

On considère alors  $j(\tau, \sigma) = J(u + \tau v + \sigma w)$ . On vérifie que l'on a

$$j(0, 0) = 0, \quad \frac{\partial j}{\partial \sigma}(0, 0) \neq 0.$$

D'après le théorème des fonctions implicites, il existe un  $C^1$  difféomorphisme  $\phi$  tel que  $\phi(0) = 0$  et pour  $|\tau|$  assez petit :

$$j(\tau, \phi(\tau)) = 0$$

On considère à présent  $i(\tau) = I(u + \tau v + \phi(\tau)w)$  (on a bien  $u + \tau v + \phi(\tau)w \in \mathcal{A}$ ). Comme  $u$  est minimum,  $i$  a un minimum en 0, ce qui entraîne :

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot (\nabla v + \phi'(0)\nabla w) = 0.$$

Or (pour le voir, différencier  $j(\tau, \phi(\tau)) = 0$ ) ,

$$\phi'(0) = -\frac{\int_{\Omega} g(u)v}{\int_{\Omega} g(u)w}.$$

On définit alors

$$\lambda = \frac{\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla w}{\int_{\Omega} g(u)w}.$$

Dans le cas où  $g(u) = 0$  p.p., alors  $\nabla G(u) = 0$  p.p. . Donc comme  $\Omega$  est connexe,  $G(u) = C$  p.p., puis  $G(u) = 0$  p.p.

Par le théorème de trace,  $G(u) = 0$  sur  $\partial\Omega$ . Comme  $u = 0$  sur  $\partial\Omega$ , on a forcément  $G(0) = 0$ . Cela implique que  $0 \in \mathcal{A}$ .

Donc on a  $u = 0$ , car sinon  $I(u) > I(0) = 0$ . L'identité demandée est donc trivialement vérifiée pour n'importe quel  $\lambda$ .

★

**Solution 4.** *Terme manquant dans le lemme de Fatou*

1. Par les accroissement finis, pour  $\alpha \in ]-1, 1[$ ,  $||1 + \alpha|^p - 1| \leq 2^{p-1}|\alpha|$ . D'autre part, la convexité de  $x \mapsto |x|^p$  donne :

$$0 \leq |\alpha + \beta|^p \leq 2^{p-1}(|\alpha|^p + |\beta|^p).$$

Si  $\varepsilon < 2^{p-1}$ . Supposons que  $|b| \leq \frac{\varepsilon}{2^{p-1}}|a|$ . Alors

$$||a + b|^p - |a|^p| = |a|^p \left| \left| 1 + \frac{b}{a} \right|^p - 1 \right| \leq |a|^p 2^{p-1} \left| \frac{b}{a} \right| \leq \varepsilon |a|^p.$$

Si  $|b| \geq \frac{\varepsilon}{2^{p-1}}|a|$ ,  $|a| \leq \frac{2^{p-1}}{\varepsilon}|b|$  et

$$||a + b|^p - |a|^p| \leq \max(|a + b|^p, |a|^p) \leq 2^{p-1}(|a|^p + |b|^p) \leq 2^{p-1} \left( \frac{2^{p(p-1)}}{\varepsilon^p} + 1 \right) |b|^p.$$

Maintenant, si  $\varepsilon \geq 2^{p-1}$ , on a par l'inégalité de convexité :

$$||a + b|^p - |a|^p| \leq \max(|a + b|^p, |a|^p) \leq 2^{p-1}|a|^p + 2^{p-1}|b|^p.$$

Dans tous les cas, la constante  $C_\varepsilon = \frac{2^{p-1}(2^{p(p-1)+1})}{\varepsilon^p}$  convient.

2. Comme  $f_n \rightarrow f$  p.p., on a que  $g_n^\varepsilon \rightarrow 0$  p.p. De plus,

$$\begin{aligned} ||f_n|^p - |f|^p - |f - f_n|^p| &\leq |f|^p + ||f + (f_n - f)|^p - |f - f_n|^p| \\ &\leq |f|^p + \varepsilon|f - f_n|^p + C_\varepsilon|f|^p \\ &\leq \varepsilon|f - f_n|^p + (1 + C_\varepsilon)|f|^p. \end{aligned}$$

Dans tous les cas, on a donc

$$\begin{aligned} 0 \leq g_n^\varepsilon &= \max(|f_n|^p - |f|^p - |f - f_n|^p - \varepsilon|f - f_n|^p, 0) \\ &\leq \max((1 + C_\varepsilon)|f|^p, 0) \leq (1 + C_\varepsilon)|f|^p. \end{aligned}$$

Comme  $|f|^p \in L^1$ , le théorème de convergence dominée s'applique et

$$\int g_n^\varepsilon \rightarrow 0 \quad \text{quand } n \rightarrow \infty.$$

3. Maintenant, (vu que  $a \leq (a - b)_+ + b$ ),

$$||f_n|^p - |f|^p - |f - f_n|^p| \leq g_n^\varepsilon + \varepsilon|f - f_n|^p,$$

donc

$$\limsup \int ||f_n|^p - |f|^p - |f - f_n|^p| \leq \varepsilon \limsup \int |f - f_n|^p.$$

Mais comme  $\|f_n\|_{L^p} \leq C$ , on a :

$$\int |f - f_n|^p = \|f - f_n\|_{L^p}^p \leq (\|f\|_{L^p} + \|f_n\|_{L^p})^p \leq (\|f\|_{L^p} + C)^p = D.$$

Ainsi,

$$\limsup \int ||f_n|^p - |f|^p - |f - f_n|^p| \leq D\varepsilon,$$

d'où le résultat.

4. Pour Fatou, il suffit d'écrire que

$$\begin{aligned} \limsup \int |f|^p - |f_n|^p + |f - f_n|^p &= 0, \quad \text{d'où} \\ \int |f|^p &= \liminf \int |f_n|^p - |f - f_n|^p \leq \liminf \int |f_n|^p. \end{aligned}$$

Pour l'autre résultat, on voit que l'on a en particulier

$$\lim \int |f - f_n|^p + \int |f|^p - \int |f_n|^p = 0,$$

d'où  $\int |f - f_n|^p \rightarrow 0$  et  $f_n \rightarrow f$  dans  $L^p$  (ce dernier résultat est également une conséquence de l'uniforme convexité de  $L^p$ ).

★