

CORRIGÉ DE LA FEUILLE D'EXERCICES N°11

1. Résolution d'une équation différentielle via le théorème d'inversion locale

1. Il est évident que ψ est bilinéaire (et symétrique). L'inégalité triangulaire donne

$$\begin{aligned}\|\psi(y, z)\|_\infty &\leq \|h\|_\infty \cdot \|y'\|_\infty \cdot \|z'\|_\infty + \|k\|_\infty \cdot \|y\|_\infty \cdot \|z\|_\infty \\ &\leq (\|h\|_\infty + \|k\|_\infty) \|y\|_E \cdot \|h\|_E\end{aligned}$$

Ceci montre que ψ est continue et de norme $\|\psi\| \leq \|h\|_\infty + \|k\|_\infty$.

2. Pour tout $y, \ell \in E$, on a

$$\phi(y + \ell) - \phi(y) = \ell'' + 2\psi(y, \ell) + \psi(\ell, \ell).$$

L'application $\ell \mapsto \ell''$ est linéaire continue de E dans F (de norme majorée par 1). La question précédente montre que l'application $\ell \mapsto 2\psi(y, \ell)$ est elle aussi linéaire et continue. La question précédente montre également que $\psi(\ell, \ell) = o(\|\ell\|_E)$. De tout ceci, on déduit que ϕ est différentiable en y et que $d\phi_y \cdot (\ell) = \ell'' + 2\psi(y, \ell)$. En particulier, $d\phi_0 = \frac{\partial^2}{\partial x^2}$ est l'opérateur de dérivation seconde. La continuité de $y \mapsto d\phi_y$ découle du fait que $y \mapsto d\phi_y$ est affine et de la question précédente ($\|d\phi_y - d\phi_z\| \leq (\|h\|_\infty + \|k\|_\infty) \cdot (\|y - z\|_E)$).

3. Pour appliquer le théorème d'inversion locale à ϕ en 0, il faut vérifier que $d\phi_0 = \frac{\partial^2}{\partial x^2}$ est un bijectif de E dans F . Deux fonctions affines qui coïncident en deux points distincts sont égales et deux fonctions C^2 ont même dérivées secondes ssi elles diffèrent par une fonction affine. Par conséquent deux fonctions de E qui ont même dérivée secondes sont égales. De plus soit $f \in F$, et $\psi(f) : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ définie par $\psi(f)(t) = \int_0^t \int_0^u f(s) ds du - (\int_0^1 \int_0^u f(s) ds du)t$. Alors ψ est C^2 , s'annule en 0, 1 et $\psi'(f)$. On a bien montré que $d\phi_0$ est bijective. On peut appliquer le théorème d'inversion locale en 0 pour ϕ . Il suit qu'il existe un voisinage U de 0 dans E , un voisinage V de $\phi(0) = 0$ tel que ϕ restreint à U soit un difféomorphisme de U sur V . Comme V est ouvert, il existe $\epsilon > 0$ tel que la boule ouverte $B(0, \epsilon) \subset V$. Puisque $\phi|_U : U \rightarrow V$ est surjective, pour tout $f \in B(0, \epsilon)$, il existe $y \in E$ tel que $\phi(y) = f$, c'est à dire, vu la définition de ϕ , une solution de l'équation différentielle $y'' + h(x)y'^2 + k(x)y^2 = f(x)$ qui s'annule en 0 et en 1.

2. Une preuve du théorème de D'Alembert-Gauss

Commençons par remarquer que S est fini, et qu'il suit que $\mathbb{C} \setminus P(S)$ est connexe. On note $X := \mathbb{C} \setminus S$. Il suffit de montrer que $P(X) = \mathbb{C} \setminus P(S)$ pour conclure. Par connexité de $\mathbb{C} \setminus P(S)$, il suffit donc de montrer que $P(X) \cap (\mathbb{C} \setminus P(S))$ est ouvert et fermé dans $\mathbb{C} \setminus P(S)$. Le caractère ouvert est une utilisation classique de l'inversion locale : en effet, la différentielle de P en un point $z \in \mathbb{C} \setminus S$ est une similitude de rapport $P'(z)$, inversible par construction. On peut donc appliquer le Théorème d'Inversion Locale pour déduire une homéomorphisme entre un voisinage de z dans \mathbb{C} et un voisinage de $P(z) \in \mathbb{C}$! Pour la fermeture, on utilise le fait que $|P(z)| \rightarrow +\infty$ lorsque $|z| \rightarrow +\infty$. Donc si z_n est une suite de $\mathbb{C} \setminus S$ telle que $(P(z_n))$ converge vers $l \in \mathbb{C} \setminus P(S)$, alors la suite (z_n) est bornée, et donc on peut en extraire une sous-suite qui converge vers un certain z . Par continuité, on a $P(z) = l$. De plus, $l \in \mathbb{C} \setminus P(S)$ donc $z \in \mathbb{C} \setminus P^{-1}(P(S)) \subset \mathbb{C} \setminus S$, et donc $l = P(z) \in P(\mathbb{C} \setminus S)$. Par conséquent, $P(\mathbb{C} \setminus S)$ est fermé dans $\mathbb{C} \setminus P(S)$.

3. Isométries de \mathbb{R}^n

1. Pour tout $x, h \in \mathbb{R}^n$ et $t \in \mathbb{R}$, on a

$$\|df(x) \cdot (th) + \|th\|\epsilon(t)\| = \|f(x + th) - f(x)\| = \|th\| = |t| \|h\|.$$

En divisant par $|t|$, et en faisant tendre t vers 0, on obtient

$$\|df(x) \cdot (h)\| = \|h\|$$

donc $df(x) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ est une isométrie linéaire.

2. Puisque $df(x)$ est une isométrie linéaire, on a

$$\langle df(x) \cdot (h), df(x) \cdot (k) \rangle = \langle h, k \rangle. \quad (1)$$

En différentiant, on obtient, pour tout $h, k, l \in \mathbb{R}^n$, et pour tout $x \in \mathbb{R}^n$,

$$\langle d^{(2)}f(x)(h, l), df(x)(k) \rangle + \langle df(x)(h), d^{(2)}f(x)(k, l) \rangle = 0.$$

3. Il suit de la question 2. que $g(h, k, l) = -g(k, h, l)$. De plus, d'après le lemme de Schwarz (f est de classe C^2), on a $d^{(2)}f(x)(h, l) = d^{(2)}f(x)(l, h)$. D'où $g(h, k, l) = g(l, k, h)$ pour tout $h, k, l \in \mathbb{R}^n$. Il suit en utilisant successivement les deux identités précédentes (valables pour tout $h, k, l \in \mathbb{R}^n$) que

$$\begin{aligned} g(h, k, l) &= g(l, k, h) = -g(k, h, l) = -g(l, h, k) \\ &= g(h, l, k) = g(k, l, h) = -g(l, k, h) = -g(h, k, l). \end{aligned}$$

D'où $g(h, k, l) = 0$ pour tout $h, k, l \in \mathbb{R}^n$.

4. Puisque $df(x)$ est une isométrie, $df(x)$ est injectif, et comme \mathbb{R}^n est de dimension finie, $df(x)$ est un isomorphisme. D'où, $g(h, k, l) = 0 = \langle d^{(2)}f(x)(h, l), df(x)(k) \rangle$ pour tout h, k, l entraîne que $d^{(2)}f(x) = 0$ (par surjectivité de $df(x)$).

5. Comme \mathbb{R}^n est connexe par arcs, $d^{(2)}f(x) = 0$ entraîne que $df(x) = \varphi$ où φ est une application linéaire (continue) (indépendante de x). Mais comme $df(x)$ est une isométrie (linéaire), il suit que φ aussi. Toujours puisque \mathbb{R}^n est connexe par arcs, on en déduit que $f = c + \varphi$ est une isométrie affine.

4. Lemme de Morse

1. Bien sûr ϕ est C^∞ car polynomiale (en les coefficients). Sa différentielle s'obtient aisément :

$$d\phi(I) \cdot (H) = {}^t H A_0 + A_0 H = {}^t (A_0 H) + A_0 H.$$

car $A_0 \in S(n, \mathbb{R})$. L'application $M \mapsto {}^t M + M$ est une surjection sur les matrices symétriques (car une telle matrice vérifie $S = {}^t S/2 + S/2$). Comme A_0 est inversible, il suit que $d\phi(I)$ est surjective. Son noyau est composé des matrices $A_0^{-1}M$ avec M antisymétrique.

On considère alors l'application

$$M_n(\mathbb{R}) \rightarrow S_n(\mathbb{R}) \times A_n(\mathbb{R}), \quad M \mapsto (\phi(M), {}^t(A_0 M) - A_0 M)$$

L'étude ci-dessus de $d\phi(I)$ montre que la différentielle en I de cette application est inversible. Le théorème d'inversion locale donne une application ψ réciproque à celle-ci. On en déduit le résultat (en posant $P(A) = \psi(A, 0)$).

2. Le théorème de Taylor avec reste intégral donne :

$$f(x) = \int_0^1 (1-t) d^2 f_{tx}(x, x) dt = {}^t x Q(x) x$$

où $Q(x)$ est la matrice de la forme quadratique $u \mapsto \int_0^1 (1-t)d^2 f_{tx}(u, u)dt$. On a $Q(0) = \frac{1}{2}d^{(2)}f(0)$, donc, par hypothèse, $Q(0)$ est symétrique et inversible. D'après la question 1, il existe donc un voisinage U de 0 dans \mathbb{R}^n , et une application P de $Q(U)$ dans $M_n(\mathbb{R})$, de classe C^1 , telle que, pour $x \in U$

$$Q(x) = {}^t(P(Q(x)))Q(0)(P(Q(x))).$$

Par ailleurs, le théorème de réduction des formes quadratiques implique qu'il existe une matrice inversible P_0 telle que, si on pose $u = P_0 y$, alors

$${}^t y Q(0) y = u_1^2 + \dots + u_p^2 - u_{p+1}^2 - \dots - u_n^2.$$

Par conséquent, si on pose $u := P_0 P(Q(x))x$, alors

$$f(x) = {}^t x Q(x) x = u_1^2 + \dots + u_p^2 - u_{p+1}^2 - \dots - u_n^2.$$

3. L'application est directe : on voit que localement autour d'un point critique non dégénéré, les points ne sont plus critiques.

5. Valeurs régulières d'une fonction localement injective

Notons Ω' l'ensemble étudié. Qu'il soit ouvert ne dépend pas de l'injectivité locale de f : on a que l'ensemble des matrices $m \times n$ injectives est ouvert dans l'ensemble des matrices $m \times n$ (prendre un mineur non nul). Le seul problème est la densité. Mais à supposer celle-ci non réalisée, on peut trouver un ouvert non vide dans lequel le rang de df est toujours inférieur ou égal à $m - 1$. Notons k le rang maximal sur cet ouvert ; il n'est pas difficile de voir que l'ensemble des points où ce rang est exactement k est un ouvert non vide (utiliser le caractère sci du rang). En utilisant le théorème du rang constant, on voit que l'application ne peut être localement injective.

6. Théorème des extrema liés, dit aussi des multiplicateurs de Lagrange

1. On suppose que le point a est un extremum local de F sur Z . On va montrer l'existence de coefficients réels $\lambda_1, \dots, \lambda_k$, appelés *multiplicateurs de Lagrange*, tels que la relation suivante soit satisfaite :

$$dF(a) = \sum_{i=1}^k \lambda_i dg_i(a).$$

- a. On prend une base de \mathbb{R}^n qui satisfait que la restriction de dg_a au sous-espace $\{(x_1, \dots, x_k, 0, \dots, 0)\}$, soit inversible. Alors l'existence de φ et la description locale de $Z (= \{x \in U, g(x) = 0\})$ provient directement du théorème des fonctions implicites.
- b. Le sous-espace de \mathbb{R}^n

$$E := \left\{ (h_1, \dots, h_n) \in \mathbb{R}^n / (h_1, \dots, h_k) = d\varphi_\alpha(h_{k+1}, \dots, h_n) \right\},$$

est inclus dans le noyau de dg_a : il suffit de différencier $g(\varphi(x_{k+1}, \dots, x_n), x_{k+1}, \dots, x_n) = 0$. Ensuite, comme cet espace est de dimension au moins $n - k$, l'égalité suit.

- c. Comme F réalise un minimum sur Z , on a $dh_\alpha = 0$ où $h(x_{k+1}, \dots, x_n) := F(\varphi(x_{k+1}, \dots, x_n), x_{k+1}, \dots, x_n)$. Il suit avec la question précédente que $\text{Ker } dg(a) \subset \text{Ker } dF(a)$.

On prend un supplémentaire H de $\text{Ker } dg(a)$ dans \mathbb{R}^n , et on pose $\Lambda : \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}$ par $\Lambda := dF(a) \circ (dg(a)|_H)^{-1}$. On voit que $dF(a) = \Lambda \circ dg(a)$ (puisque l'égalité a lieu sur H et sur $\text{Ker } dg(a)$). Ce qui se traduit exactement par la relation voulue.

2. On note $\Psi : U(\alpha) \rightarrow \mathbb{R}^n$ l'application $F \circ (\varphi, \text{id})$ qui est de classe C^∞ par construction ($U(\alpha)$ est un petit voisinage de α). On note $\tilde{\varphi} := (\varphi, \text{id})$. Dans un voisinage de a , on a $Z|_{U(\alpha)} = \tilde{\varphi}(U(\alpha))$ d'après la question 1. Il nous suffit maintenant d'étudier le comportement de la fonction Ψ au voisinage de α (qui est un point critique de Ψ par la question 1.)

En différentiant deux fois $F \circ \tilde{\varphi}$, on trouve

$$d^{(2)}\Psi(\alpha) = d^{(2)}F(a) \cdot (d\tilde{\varphi}(\alpha), d\tilde{\varphi}(\alpha)) + dF(a) \cdot (d^{(2)}\tilde{\varphi}(\alpha)) = d^{(2)}F(a) \cdot (d\tilde{\varphi}(\alpha), d\tilde{\varphi}(\alpha)) + \sum_{i=1}^k \lambda_i dg_i(a) \cdot (d^{(2)}\tilde{\varphi}(\alpha)). \quad (2)$$

Par ailleurs, $g \circ \tilde{\varphi} = 0$, d'où en différentiant deux fois:

$$0 = d^{(2)}g(a) \cdot (d\tilde{\varphi}(\alpha), d\tilde{\varphi}(\alpha)) + dg(a) \cdot (d^{(2)}\tilde{\varphi}(\alpha)). \quad (3)$$

Injectant (3) dans (2), on obtient que la Hessienne $Hess_\alpha(\Psi)$ est égale à la restriction à $T_a Z$ de $d^{(2)}F(a) - \sum_{i=1}^k \lambda_i d^{(2)}g_i(a)$ (en remarquant que $T_a Z := a + \text{Ker } dg(a) = a + d\tilde{\varphi}(\alpha)(\mathbb{R}^{n-k})$ par la question 1). D'après le cours $Hess_\alpha(\Psi)$ définie positive implique que α est un minimum local strict et réciproquement si α est un minimum, $Hess_\alpha(\Psi)$ est positive. Les mêmes résultats ont donc aussi lieu pour $Hess_a(F)$.

3. La fonction $f : [0, +\infty[^3 \rightarrow \mathbb{R}$ définie par

$$f(x, y, z) = \frac{xyz}{(x+y+z)^2} \text{ si } (x, y, z) \neq (0, 0, 0) \\ f(0, 0, 0) = 0$$

est de classe C^∞ sur $(]0, +\infty[)^3$, a fortiori de classe C^1 et continue en 0. Soit $K := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x \geq 0, y \geq 0, z \geq 0, x^2 + y^2 + z^2 = a^2\}$ qui est compact ($a > 0$). Il est clair que f admet un minimum (qui vaut clairement 0 et est atteint dès qu'une des variables est nulle) et un maximum sur K . On applique le théorème des extrema liés sur $K' := K \cap \{(x, y, z) \mid x > 0, y > 0, z > 0\}$ pour trouver le maximum. Notons que $K = \Phi^{-1}(0)$ où $\Phi(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - a^2$ est de classe C^1 . On a

$$Jac(\Phi)(x, y, z) = (2x, 2y, 2z) \neq 0$$

si $(x, y, z) \in K'$ (car $(0, 0, 0) \notin K'$), i.e., $d\Phi(x, y, z)$ est non nulle en tout point $(x, y, z) \in K'$. Le théorème des multiplicateurs de Lagrange assure alors que le maximum de f est atteint en un point (x, y, z) tel que $df_{(x, y, z)}$ soit colinéaire à $d\Phi_{(x, y, z)}$. Or

$$Jac(f)(x, y, z) = \left(\frac{yz(y+z-x)}{(x+y+z)^3}, \frac{xz(x+z-y)}{(x+y+z)^3}, \frac{xy(x+y-z)}{(x+y+z)^3} \right).$$

On en déduit que $d\Phi(x, y, z)$ et $df(x, y, z)$ sont colinéaires si et seulement si

$$y \cdot (yz(y+z-x)) = x \cdot (xz(x+z-y)), \\ z \cdot (yz(y+z-x)) = x \cdot (xy(x+y-z)), \\ z \cdot (xz(x+z-y)) = y \cdot (yz(x+y-z)).$$

(ces égalités sont données par les trois déterminants de taille 2×2 obtenus en considérant la matrice $\begin{pmatrix} d\Phi(x, y, z) \\ df(x, y, z) \end{pmatrix}$). Rappelons que l'on suppose $x, y, z > 0$. La première égalité se réécrit (en simplifiant par z)

$$z(y-x)(y+x) = (x-y)(x^2+y^2).$$

Or si $y \neq x$ l'équation ci-dessus se simplifie en $z(y+x) = -(x^2+y^2)$ ce qui est absurde puisque $x, y, z > 0$. Par conséquent, $x = y$. En raisonnant de même avec l'équation $z \cdot (yz(y+z-x)) = x \cdot (xy(x+y-z))$, on obtient $x = z$. Réciproquement, si $x = y = z$, alors il est aisé de vérifier que $d\Phi(x, y, z)$ est colinéaire à $df(x, y, z)$.

Comme $(x, y, z) \in K$ on a alors $3x^2 = a^2$ d'où $x = \frac{a}{\sqrt{3}}$. On a trouvé un seul extremum possible, qui par notre analyse précédente est donc forcément un maximum de f sur K . De plus,

$$f\left(\frac{a}{\sqrt{3}}, \frac{a}{\sqrt{3}}, \frac{a}{\sqrt{3}}\right) = \frac{a}{9\sqrt{3}}.$$

En remplaçant a^2 par $x^2 + y^2 + z^2$ on obtient l'égalité demandée.

Remarque. Il faut bien admettre que dans le cas présent on pourrait trouver le maximum par un argument de symétrie car f est invariante par permutation de ses facteurs...

7. Un résultat dû à Borel : fonction à dérivées successives prescrites

1. On connaît la fonction qui vaut $\exp(-1/(1-x^2))$ sur $] -1, 1[$ et 0 ailleurs ; celle-ci est de classe C^∞ et vaut 0 en dehors de $] -1, 1[$. Lorsqu'on intègre cette fonction depuis $-\infty$, on obtient une fonction C^∞ qui vaut 0 sur $] -\infty, -1[$ et 1 sur $[1, +\infty[$. Par translation et homothétie en x , puis restriction à \mathbb{R}^- , on trouve une fonction qui vaut 0 sur $] -\infty, -1[$ et 1 sur $[-1/2, 0]$. On prolonge par parité, et on trouve une fonction qui répond à la question.

2. On utilise la formule de Leibniz :

$$d^{(\alpha)}g_n(x) = c_n \sum_{k=0}^{\alpha} \binom{\alpha}{k} \frac{1}{\varepsilon_n^k} \varphi^k\left(\frac{x}{\varepsilon_n}\right) \frac{1}{(n - (\alpha - k))!} x^{n - (\alpha - k)}.$$

En dehors de $] -\varepsilon_n, \varepsilon_n[$, cela vaut 0, donc il suffit d'estimer dans cet intervalle. Mais dans cet intervalle, $|x^{n-k}| \leq \varepsilon_n^{n+k-\alpha}$. En utilisant $|\alpha| \leq n - 1$, on voit que toutes les dérivées α -ièmes jusqu'à cet ordre tendent vers 0 lorsque $\varepsilon_n \rightarrow 0$. D'où le résultat.

3. La série proposée est normalement convergente, de même que ses dérivées. Il suffit alors de dériver sous le signe somme.

8. Un théorème de Whitney

1. Pour chaque point x en dehors de F , on peut introduire une boule $B(x, r)$ telle que $B(x, r_x) \subset \mathbb{R}^n \setminus F$, et introduire la fonction f valant $f(y) = \exp(-1/[r_x^2 - |x - y|^2])$ sur cette boule et 0 ailleurs. Il ne reste plus qu'à extraire une famille dénombrable. Pour cela, pour chaque $k \in \mathbb{N} \setminus \{0\}$, on considère le fermé borné F_k de \mathbb{R}^n composé des points de $\overline{B}(0, k)$ et à distance au moins $1/k$ de F . Par compacité, on peut recouvrir F_k par un nombre fini de $B(x, r_x)$. On choisit toutes les centres de boules ainsi sélectionnés pour chaque k , et on trouve la famille recherchée.

2. On appelle la famille précédente $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$, et les boules correspondantes B_n . Quitte à remplacer f_n par f_n^2 (ou à vrai dire par $-f_n$), on les suppose toutes positives ou nulles. On vérifie alors que la fonction suivante convient :

$$g(x) := \sum_{n \in \mathbb{N}} \frac{1}{2^n [1 + \|f_n\|_{C^n(B_n)}]} f_n.$$
