

Examen de Géométrie différentielle

17 juin 2013

1 Cohomologie

On admettra dans cet exercice la dualité de Poincaré (voir les feuilles de TD dans le cas sans bord) : si N^{n+1} est une variété compacte orientée de bord M^n , alors la dualité

$$DP : H^q(N) \longrightarrow H^{n+1-q}(N, M)^*$$

donnée par

$$\alpha \longrightarrow [\beta \longrightarrow \int_N \alpha \wedge \beta]$$

est un isomorphisme.

Soit maintenant M une variété compacte orientée sans bord de dimension $n = 4k$. On considère l'application $B : \Omega^{2k}(M) \times \Omega^{2k}(M) \longrightarrow \mathbb{R}$ définie par $(\alpha, \beta) \longrightarrow \int_M \alpha \wedge \beta$.

(A) Montrer que B induit une application encore notée $B : H^{2k}(M) \times H^{2k}(M) \longrightarrow \mathbb{R}$ qui définit une forme bilinéaire symétrique sur $H^{2k}(M)$.

(B) Montrer que cette forme est non-dégénérée.

On note $\sigma(M)$ sa signature, c'est à dire la différence entre le nombre de valeurs propres positives et le nombre de valeurs propres négatives.

On veut montrer que si $M = \partial N^{4k+1}$ avec N compacte orientée, alors $\sigma(M) = 0$.
On note $i : M \longrightarrow N$ l'inclusion.

(C) On note \overline{M} la variété M avec l'orientation opposée. Comparer $\sigma(M)$ et $\sigma(\overline{M})$.

(D) Soit B une forme bilinéaire symétrique non-dégénérée sur un espace vectoriel réel V . Montrer que s'il existe un sous-espace isotrope (i.e. sur lequel B s'annule) W tel que $2 \dim(W) = \dim(V)$, alors B est de signature nulle.

(E) Montrer que si $[\omega] \in H^{4k}(N)$ alors $\int_M i^* \omega = 0$. En déduire que le sous-espace de $H^{2k}(M)$ donné par $(i^*)H^{2k}(N)$ est isotrope.

- (F) Montrer en utilisant la dualité de Poincaré que $2 \dim((i^*)H^{2k}(N)) = \dim H^{2k}(M)$. On pourra vérifier que $DP \circ i^* \circ DP^{-1}$ est l'adjoint de l'application cobord $\delta : H^{2k}(M) \rightarrow H^{2k+1}(N, M)$ qui apparaît dans la suite exacte longue de la paire (N, M) . Conclure.
- (G) Montrer que si deux variétés de dimension $n = 4k$ compactes orientées sans bord M_1, M_2 sont telles qu'il existe N compacte orientée avec $\partial N = M_1 \cup \overline{M_2}$, alors $\sigma(M_1) = \sigma(M_2)$.

2 Groupes et algèbres de Lie

Soit G un groupe de Lie, V un espace vectoriel et $\rho : G \rightarrow GL(V)$ un morphisme de groupes de Lie (i.e. une représentation de G sur V). Si $g \in G$, $X \in \mathfrak{g}$ et $v \in V$, on notera $g \cdot v$ pour $\rho(g)v$ et $X \cdot v$ pour $(d\rho(e)X)v$.

- (A) Montrer que le sous-groupe d'isotropie G_v de v , i.e. $G_v = \{g \in G \mid g \cdot v = v\}$ est un groupe de Lie ayant pour algèbre de Lie $\mathfrak{g}_v = \{X \in \mathfrak{g} \mid X \cdot v = 0\}$.
- (B) Soit maintenant une algèbre de Lie \mathfrak{g} . On cherche sous certaines hypothèses un groupe dont \mathfrak{g} soit l'algèbre de Lie. Soit $Aut(\mathfrak{g})$ l'ensemble $\{g \in GL(\mathfrak{g}) \mid \forall \xi, \eta \in \mathfrak{g}, [g(\xi), g(\eta)] = g([\xi, \eta])\}$. Montrer que c'est un sous-groupe de Lie de $GL(\mathfrak{g})$.
- (C) Soit V l'espace vectoriel des formes bilinéaires $B : \mathfrak{g} \times \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}$. Montrer qu'il existe une représentation de $GL(\mathfrak{g})$ sur V telle que $(g \cdot B)(\xi, \eta) = g \cdot B(g^{-1} \cdot \xi, g^{-1} \cdot \eta)$.
- (D) Soit $\theta : \mathfrak{g} \times \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}$ la forme bilinéaire donnée par le crochet de Lie. Montrer que $G = (GL(\mathfrak{g}))_\theta$ est un groupe égal à $Aut(\mathfrak{g})$, dont l'algèbre de Lie est $Der(\mathfrak{g})$, l'algèbre des dérivations de \mathfrak{g} , c'est-à-dire des applications linéaires $D : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}$ telles que $D([\xi, \eta]) = [D\xi, \eta] + [\xi, D\eta]$. Montrer que $ad(\xi) : \eta \mapsto [\xi, \eta]$ est dans $Der(\mathfrak{g})$.
- (E) On appelle forme de Killing la forme bilinéaire sur \mathfrak{g} donnée par $K : (\xi, \eta) \mapsto Tr(\zeta \mapsto [\xi, [\eta, \zeta]])$ ou en d'autres termes $K(\xi, \eta) = Trace(ad(\xi) \circ ad(\eta))$. Montrer que $K([\xi, \eta], \zeta) = K(\xi, [\eta, \zeta])$. On pourra utiliser que $ad([\xi, \eta]) = ad(\xi)ad(\eta) - ad(\eta)ad(\xi)$.
- (F) On suppose désormais que la forme de Killing est non-dégénérée. Montrer que toute dérivation est de la forme $ad(\xi)$ pour un $\xi \in \mathfrak{g}$. On écrira la forme linéaire $\eta \mapsto Trace(D \circ ad(\eta))$ sous la forme $K(\xi, \eta)$ et on montrera que $D(\eta) = ad(\xi)\eta$. On pourra montrer que $ad(D(\eta)) = D \circ ad(\eta) - ad(\eta) \circ D$, puis que $K([\xi, \eta], \zeta) = Trace(ad(D(\eta)) \circ ad(\zeta))$.
- (G) Conclure que l'algèbre de Lie de G est \mathfrak{g} .
- (H) Montrer que si la forme de Killing est définie négative, alors G_θ est compact. On pourra montrer que $Aut(\mathfrak{g})$ préserve la forme de Killing.

3 Surfaces (Gauss-Bonnet, cas à bord)

Soit S une surface (sous-variété de dimension 2) orientée de \mathbb{R}^3 . On note σ sa forme volume canonique, et $\nu(x)$ la normale unitaire orientée de S en x . Soit $U \subset S$ une variété à bord dont le bord est une courbe (i.e. une sous-variété de dimension 1) fermée $\gamma : [0, 1] \rightarrow S$ tracée sur S et paramétrée par $[0, 1]$. On suppose que $|\dot{\gamma}(t)| = 1$ pour tout t . On note Y un champ de vecteurs tangent à S unitaire tel que $(\dot{\gamma}(t), Y(\gamma(t)))$ soit une base orthonormée directe de $T_{\gamma(t)}S$.

(A) Montrer que $\ddot{\gamma}(t) \perp \dot{\gamma}(t)$.

(B) Soit $k_g(t) \in \mathbb{R}$ tel que $k_g(t)Y$ soit la projection de $\ddot{\gamma}(t)$ sur $T_{\gamma(t)}S$.

Montrer que :

$$k_g(t) = \det(\nu(\gamma(t)), \dot{\gamma}(t), \ddot{\gamma}(t)).$$

On dit que $k_g(t)$ est la courbure géodésique de γ en t .

(C) Soient $U_2 := \{(x, h) \mid |x| = |h| = 1, \langle x, h \rangle = 0\}$ l'espace des vecteurs tangents unitaires à S^2 et $U_S := \{(x, h) \mid x \in S, |h| = 1, h \in T_x S\}$ l'espace des vecteurs tangents unitaires à S . Soit T_2 la forme différentielle sur U_2 donnée par $T_2(x, h)(u, v) = \det(x, h, v)$; on rappelle que $dT_2 = -p_2^* \alpha_2$ où $\alpha_2 = x_1 dx_2 \wedge dx_3 + x_2 dx_3 \wedge dx_1 + x_3 dx_1 \wedge dx_2$. Enfin $F_\nu : U_S \rightarrow U_2$ est l'application définie par $F_\nu(x, h) = (\nu(x), h)$. Montrer que $p_2 \circ F_\nu = \nu \circ p_S$.

(D) Montrer que :

$$\frac{1}{2\pi} \int_U K(x) \sigma = \frac{-1}{2\pi} \int_\gamma Y^* F_\nu^* T_2.$$

(E) Montrer que :

$$\int_\gamma Y^* F_\nu^* T_2 = \int_0^1 \det(\nu(\gamma(t)), Y(\gamma(t)), dY(\gamma(t))\dot{\gamma}(t)) dt.$$

(F) Montrer que $\det(\nu(\gamma(t)), Y(\gamma(t)), dY(\gamma(t))\dot{\gamma}(t)) = k_g(t)$.

(G) En déduire que :

$$\frac{1}{2\pi} \int_U K(x) \sigma = \frac{-1}{2\pi} \int_0^1 k_g(t) dt.$$

(H) Étendre les résultats précédents au cas d'un domaine U bordé par des courbes $\gamma_1, \dots, \gamma_k$ telles que $\gamma_j, j \geq 2$ sont des petits cercles tracés sur la surface autour de points x_j et Y n'est pas supposé normal à $\dot{\gamma}_j(t)$ pour $j \geq 2$.

(I) Soit U une sous-variété à bord de codimension 0 de S bordée par la courbe γ . En déduire que, si X est un champ de vecteurs sur S et tel que $X(\gamma(t)) \perp \dot{\gamma}(t)$, et dont les zéros dans U sont $x_1, \dots, x_k \in U \setminus \partial U$, on a :

$$\frac{1}{2\pi} \int_U K(x) \sigma + \frac{1}{2\pi} \int_0^1 k_g(t) dt = \sum_j \text{ind}(X, x_j).$$

- (J) On appelle géodésique une courbe dont la courbure géodésique est nulle. Montrer que sur la sphère les grands cercles (intersection d'un plan passant par 0 et de la sphère) sont des géodésiques.
- (K) Soit T un triangle sphérique, constitué de trois arcs de grand cercle faisant des angles $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$. Montrer que si A est l'aire du triangle, on a $A + \pi = \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3$.

FIN