#### Géométrie Différentielle, TD 6 du 15 mars 2019

			/>	
1.	Compléments sur l	e crochet de Lie -	(À FAIRE AVANT LE TD'	

- 1- Dans  $\mathbb{R}^n$ , Montrer que  $[X,Y](x) = d_x Y[X(x)] d_x X[Y(x)]$ .
- 2- Soit M une variété,  $X \in \Gamma(TM)$ . Montrer que si pour tout champ de vecteurs  $Y \in \Gamma(TM)$ , on a [X,Y] = 0, alors X = 0.

# 2. Quelques flots classiques (À FAIRE AVANT LE TD)

Calculer les flots des champs de vecteurs suivants :

- 1- Sur  $\mathbb{R}^n$ ,  $X(x) = \frac{\partial}{\partial x_1}$ .
- 2– Sur  $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ ,  $X(x) = \frac{x}{\|x\|}$  (vecteur radial).
- 3– Sur  $\mathbb{R}^2\setminus\{0\},\,X(x)$  défini tel que  $(\frac{x}{\|x\|},X(x))$  soit une base orthonormée directe.
- 4– Sur  $\mathbb{R}^2/\mathbb{Z}^2$ ,  $X(x)=a\frac{\partial}{\partial x_1}+b\frac{\partial}{\partial x_2}$ . Discuter des trajectoires selon que (a,b) est  $\mathbb{Q}$ -libre ou non.
- 5– Sur  $S^2$ ,  $X=\psi^*(\frac{\partial}{\partial x_1})$  sur  $S^2\setminus\{N\}$  et X(N)=0, où  $\psi:S^2\setminus\{N\}\to\mathbb{R}^2$  est la projection stéréographique.

## 3. Redressement d'un champ de vecteurs

On montre qu'un champ de vecteurs sans point d'annulation sur une variété peut être représenté localement par un champ de vecteurs constant.

- 1- Soit X un champ de vecteurs  $C^{\infty}$  défini sur un voisinage de l'origine de  $\mathbb{R}^n$ . On suppose que  $X(0) = \frac{\partial}{\partial x_1}$ . Notons  $\varphi_t$  le flot local de X. Montrer que l'application  $F(x_1, \ldots, x_n) = \varphi_{x_1}(0, x_2, \ldots, x_n)$  est un difféomorphisme local au voisinage de 0.
- 2- Soit G un inverse local de F au voisinage de l'origine. Calculer  $G_*X$ .
- 3– Soit M une variété  $C^{\infty}$  de dimension n, X un champ de vecteurs  $C^{\infty}$  sur M, et  $x \in M$  tel que  $X(x) \neq 0$ . Montrer qu'il existe un difféomorphisme  $\psi$  entre un voisinage U de x dans M et un voisinage V de 0 dans  $\mathbb{R}^n$  tel que  $\psi_*X|_U = \frac{\partial}{\partial x_1}|_V$ .
- 4- En déduire qu'il existe des champs de vecteurs  $X_2, \dots, X_n$  tels que  $(X, X_2, \dots, X_n)$  soit une base de l'espace tangent sur un voisinage de x.

### 4. Transitivité des difféomorphismes

1- Soient  $x, y \in \mathbb{R}^n$  tels que ||x||, ||y|| < r. Montrer qu'il existe un difféomorphisme  $\varphi$  de  $\mathbb{R}^n$  tel que  $\varphi(x) = y$  et  $\varphi(z) = z$  si ||z|| > r. On pourra utiliser le flot d'un champ de vecteurs adéquat.

- 2- Soit M une variété de dimension n et  $x \in M$ . Montrer qu'il existe un voisinage V de x tel que, si  $y \in V$ , il existe un difféomorphisme  $\varphi$  de M tel que  $\varphi(x) = y$ .
- 3- Soit M une variété connexe. Montrer que le groupe des difféomorphismes de M agit transitivement sur M.
- 4- Soit M une variété connexe de dimension  $\geqslant 2$ , et soit  $k \geqslant 1$ . Montrer que le groupe des difféomorphismes de M agit k-transitivement sur M: si  $x_1, \ldots, x_k \in M$  sont distincts et si  $y_1, \ldots, y_k \in M$  sont distincts, il existe un difféomorphisme  $\varphi$  de M tel que  $\varphi(x_i) = y_i$  pour  $1 \leqslant i \leqslant k$ .

5	Dilatation	d'un	chamn	dе	vecteurs
J.	Dilatation	u un	CHAIHP	uc	vectents

On considère X un champ de vecteurs défini sur une variété M.

- 1- Montrer qu'il existe une fonction lisse f strictement positive de M dans  $\mathbb{R}$  telle que fX est un champ de vecteurs complet.
- 2- Comparer les trajectoires de X et fX.

#### 6. Dérivation du flot selon le champ de vecteurs

Soit M variété de dimension n, X champ de vecteurs sur M et  $\varphi_t$  son flot. Soit  $x \in M$  et  $]-a,b[\subset \mathbb{R}$  l'intervalle sur lequel  $\varphi_t(x)$  est défini. Montrer que :

$$\forall t \in ]-a, b[, T_x \varphi_t(X(x)) = X(\varphi_t(x))$$

### 7. Flot d'un champ de vecteurs incompressible

Soit X un champ de vecteurs sur  $\mathbb{R}^n$ , de coordonées  $(X^1, \dots, X^n)$ . Il est dit *incompressible* si sa divergence est nulle, c'est-à-dire si  $\sum_i \frac{\partial X^i}{\partial x_i} \equiv 0$ . Montrer qu'alors la différentielle (spatiale) du flot de X a pour déterminant 1.